Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

"Дальневосточный государственный университет путей сообщения" (ДВГУПС)

УТВЕРЖДАЮ

Зав.кафедрой (к602) Электротехника, электроника и электромеханика

Skeif

Скорик В.Г., канд. техн. наук, доцент

17.06.2021

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

дисциплины Электрический привод

для направления подготовки 13.03.02 Электроэнергетика и электротехника

Составитель(и): к.т.н., доцент, Ющенко Л.В.

Обсуждена на заседании кафедры: (к602) Электротехника, электроника и электромеханика

Протокол от 16.06.2021г. № 9

Обсуждена на заседании методической комиссии учебно-структурного подразделения: Протокол от 17.06.2021~г. № 7

| | · |
|---------------------|---|
| | Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году |
| Председатель МК РНС | |
| 2023 г. | |
| | рена, обсуждена и одобрена для ном году на заседании кафедры роника и электромеханика |
| | Протокол от 2023 г. № Зав. кафедрой Скорик В.Г., канд. техн. наук, доцент |
| | Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году |
| Председатель МК РНС | |
| 2024 г. | |
| | рена, обсуждена и одобрена для ном году на заседании кафедры роника и электромеханика |
| | Протокол от |
| | Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году |
| Председатель МК РНС | |
| 2025 г. | |
| | рена, обсуждена и одобрена для ном году на заседании кафедры роника и электромеханика |
| | Протокол от 2025 г. № Зав. кафедрой Скорик В.Г., канд. техн. наук, доцент |
| | Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году |
| Председатель МК РНС | |
| 2026 г. | |
| | рена, обсуждена и одобрена для ном году на заседании кафедры роника и электромеханика |
| | Протокол от 2026 г. № Зав. кафедрой Скорик В.Г., канд. техн. наук, доцент |

Рабочая программа дисциплины Электрический привод

разработана в соответствии с Φ ГОС, утвержденным приказом Министерства образования и науки Российской Федерации от 28.02.2018 № 144

Квалификация бакалавр

Форма обучения очная

ОБЪЕМ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) В ЗАЧЕТНЫХ ЕДИНИЦАХ С УКАЗАНИЕМ КОЛИЧЕСТВА АКАДЕМИЧЕСКИХ ЧАСОВ, ВЫДЕЛЕННЫХ НА КОНТАКТНУЮ РАБОТУ ОБУЧАЮЩИХСЯ С ПРЕПОДАВАТЕЛЕМ (ПО ВИДАМ УЧЕБНЫХ ЗАНЯТИЙ) И НА САМОСТОЯТЕЛЬНУЮ РАБОТУ ОБУЧАЮЩИХСЯ

Общая трудоемкость 5 ЗЕТ

Часов по учебному плану 180 Виды контроля в семестрах:

в том числе: экзамены (семестр) 6

контактная работа 40 курсовые работы 6

 самостоятельная работа
 104

 часов на контроль
 36

Распределение часов дисциплины по семестрам (курсам)

| Семестр (<Курс>.<Семес тр на курсе>) | 6 (3.2) | | | Итого |
|--|---------|-----|-----|-------|
| Недель | 16 | 5/6 | | |
| Вид занятий | УП | РΠ | УП | РΠ |
| Лекции | 16 | 16 | 16 | 16 |
| Практические | 16 | 16 | 16 | 16 |
| Контроль самостоятельной работы | 8 | 8 | 8 | 8 |
| Итого ауд. | 32 | 32 | 32 | 32 |
| Контактная работа | 40 | 40 | 40 | 40 |
| Сам. работа | 104 | 104 | 104 | 104 |
| Часы на контроль | 36 | 36 | 36 | 36 |
| Итого | 180 | 180 | 180 | 180 |

1. АННОТАЦИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

1.1 Определение понятия и структура ЭП. Механическая часть силового канала. Общие сведения. Звенья и модели механической части ЭП. Приведённое механическое звено ЭП. Характеристики. Уравнение движения ЭП. Физические процессы в ЭП с машинами постоянного тока. Модель и параметры. Разомкнутая структура ЭП. Статические характеристики и режимы ЭП при питании якоря от источника ЭДС при независимом и зависимом возбуждении. Физические процессы в ЭП с машинами переменного тока. Асинхронные машины. Простейшие модели. Основные характеристики. Параметры и режимы асинхронного двигателя. Основные характеристики ЭП с синхронным двигателем. Электрическая часть силового канала ЭП. Управляемые выпрямители, принцип действия. Особенности применения. Преобразователи частоты. Импульсные преобразователи. Принципы управления в ЭП. Элементная база информационного канала. Аналоговые регуляторы. Цифровые интегральные микросхемы малой степени интеграции. Средства сопряжения цифровых и аналоговых систем — синтез структур и параметров информационного канала. Элементы проектирования ЭП. Постановка задачи проектирования, этапы проектирования. Выбор двигателя. Оценка энергетической эффективности ЭП.

| | 2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ | | | | | |
|---------|---|--|--|--|--|--|
| Код дис | Код дисциплины: Б1.О.16 | | | | | |
| 2.1 | 2.1 Требования к предварительной подготовке обучающегося: | | | | | |
| 2.1.1 | Общая энергетика | | | | | |
| 2.1.2 | Теоретические основы электротехники | | | | | |
| 2.1.3 | Введение в профессиональную деятельность | | | | | |
| 2.1.4 | 4 Выполнение работ по профессии рабочего | | | | | |
| 2.2 | Дисциплины и практики, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как предшествующее: | | | | | |
| 2.2.1 | .1 Релейная защита и автоматизация электроэнергетических систем | | | | | |
| 2.2.2 | 2.2.2 Теория автоматического управления | | | | | |
| 2.2.3 | Автоматизированный электропривод типовых промышленных установок | | | | | |
| 2.2.4 | 4 Проектирование систем электропривода | | | | | |
| 2.2.5 | Системы управления электроприводами | | | | | |

3. ПЕРЕЧЕНЬ ПЛАНИРУЕМЫХ РЕЗУЛЬТАТОВ ОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ), СООТНЕСЕННЫХ С ПЛАНИРУЕМЫМИ РЕЗУЛЬТАТАМИ ОСВОЕНИЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

ПК-3: Готов определять параметры оборудования объектов профессиональной деятельности

Знать:

Отличительные характеристики электрического привода по роду тока, по мощности, по защите. Методы расчета параметров оборудования. Методику подбора электропривода к требуемому оборудованию в профессиональной деятельности.

Уметь:

Отличать электропривод по роду тока, мощности, защите. Уметь пользоваться методами расчета параметров оборудования. Пользоваться методами расчета параметров электропривода к нужному оборудованию.

Владеть:

Навыками отличать типы электроприводов по роду тока, мощности, защите. Методом расчета параметров технологического оборудования. Методами расчета требуемого электропривода к оборудованию технологического процесса.

ПК-4: Способен рассчитывать режимы работы объектов профессиональной деятельности, готовность обеспечивать требуемые режимы и заданные параметры технологического процесса по заданной методике

Знать:

Режимы работы объектов профессиональной деятельности. Режимы работы электрической и механической частей электропривода. Способы сочленения электропривода и объектов профессиональной деятельности.

Уметь:

Рассчитывать режимы работы объектов. Рассчитывать режимы работы объектов. Подобрать электропривод к объекту профессиональной деятельности.

Владеть:

Навыками расчета режимов работы объектов профессиональной деятельности. Навыками расчета стационарных и переходных режимов электропривода. Навыками работы со справочными и каталожными данными по электрооборудованию.

4. СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ), СТРУКТУРИРОВАННОЕ ПО ТЕМАМ (РАЗДЕЛАМ) С УКАЗАНИЕМ ОТВЕДЕННОГО НА НИХ КОЛИЧЕСТВА АКАДЕМИЧЕСКИХ ЧАСОВ И ВИДОВ УЧЕБНЫХ ЗАНЯТИЙ

| | ЗАНЯТИИ | | | | | | |
|----------------|--|-------------------|-------|------------------|--|---------------|------------|
| Код занятия | Наименование разделов и тем /вид занятия/ | Семестр / Курс | Часов | Компетен- ции | Литература | Инте ракт. | Примечание |
| | Раздел 1. | | | | | | |
| 1.1 | Введение в электропривод. Краткая история развития электропривода. Структурная схема электропривода.Общие требования к электроприводу. Классификация электроприводов. Основные тенденции и проблеммы развития электропривода. /Лек/ | 6 | 1 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.4 Л2.5Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | 0 | |
| 1.2 | Механика электропривода. Механическая часть силового канала электропривода. Звенья и модели механической части электропривода. Уравнение движения электропривода.Приведенное механическое звено электропривода; одномассовая схема. Приведение моментов инерции и сил сопротивления. /Лек/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.4 Л2.5Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | 0 | |
| 1.3 | Установившееся движение электропривода. Механические характеристики электродвигателей и производственных механизмов. Устойчивое движение. /Лек/ | 6 | 1 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.4 Л2.5Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | | |
| 1.4 | Физические процессы в электроприводах с машинами постоянного тока. Модель и параметры. Оценка параметров. Вариант динамической модели; разомкнутая структура электропривода. Статические характеристики и режимы двигателя постоянного тока в электроприводе при питании якоря от источника ЭДС при независимом и зависимом возбуждении. /Лек/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | 0 | |
| 1.5 | Физические процессы в электроприводе с двигателями переменного тока. Асинхронная машина; простейшие модели. Основные характеристики асинхронной машины.Параметры и режимы асинхронного электропривода. Основные характеристики электропривода с синхронными двигателями. | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.2 Л2.3 Л2.4Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | 0 | |
| 1.6 | Электрическая часть силового канала электропривода. Общие сведения. Неуправляемые выпрямители. Управляемые выпрямители. Особенности управления для ЭП постоянного тока. Преобразователи частоты: - со звеном постоянного тока в автономном режиме; - с непосредственной связью. /Лек/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.2 Л2.3 Л2.4Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | 0 | |

| | 1 | | | | · · · · · · · · · · · · · · · · · · · | | - |
|-----|---|---|---|-----------|--|---|---|
| 1.7 | Устройства импульсного управления электроприводами; принцип управления; широтно-импульсное и частотно-импульсное управление. /Лек/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.2 Л2.3 Л2.4Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | 0 | |
| 1.8 | Принцип управления в электроприводе. Классификация систем управления. Системы управления с обратной связью. Элементы управления. Элементная база информационного канала. Аналоговые и дискретные регуляторы. Цифровые интегральные микросхемы малой степени интеграции. Синтез структур и параметров информационного канала. /Лек/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | 0 | |
| 1.9 | Элементы проектирования электропривода; постановка задачи проектирования, этапы проектирования. Оценка энергетической эффективности электропривода; вопросы надежности; экономические аспекты проектирования. /Лек/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3 Л2.4Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 | 0 | |
| | Раздел 2. | | | | | | |
| 2.1 | Курсовое проектирование. Выдача заданий на курсовую работу. /Пр/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.3Л2.2 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1 Э2 Э3 | 0 | |
| 2.2 | Механика ЭП. Приведение момента инерции и нагрузки к валу двигателя. Примеры. /Пр/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.3Л2.2 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1 Э2 Э3 | 0 | |
| 2.3 | Построение электромеханической и механической характеристики в размерных и статистических единицах ДПТ НВ. /Пр/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.3Л2.2 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1 Э2 Э3 | 0 | |
| 2.4 | Тормозной режим противовключением и динамическим торможением в ДПТНВ (в примерах). /Пр/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.3Л2.2 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1 Э2 Э3 | 0 | |
| 2.5 | Расчет мощности электрических двигателей. /Пр/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.3Л2.2 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1 Э2 Э3 | 0 | |
| 2.6 | Условные графические обозначения. Электрические схемы. /Пр/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.3Л2.2 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1 Э2 Э3 | 0 | |
| 2.7 | Электрические схемы с обратной связью по скорости и моменту. /Пр/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.3Л2.2 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1 Э2 Э3 | 0 | |

| 2.8 | Заключительное практическое занятие (отчетное). /Пр/ | 6 | 2 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1 Э2 Э3 | 0 | |
|-----|--|---|----|-----------|---|---|--|
| | Раздел 3. | | | | | | |
| 3.1 | Изучение литературы теоретического курса /Cp/ | 6 | 20 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3 Л2.4 | 0 | |
| 3.2 | Оформление и подготовка отчетов по лабораторным работам /Cp/ | 6 | 32 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.4Л3.1 Л3.2 Л3.4 | 0 | |
| 3.3 | Выполнение курсового проекта /Ср/ | 6 | 36 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.3 | 0 | |
| 3.4 | Самостоятельное решение задач /Ср/ | 6 | 16 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3 Л2.4 | 0 | |
| | Раздел 4. | | | | | | |
| 4.1 | /Экзамен/ | 6 | 36 | ПК-3 ПК-4 | Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3 Л2.4Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 Э1 Э2 Э3 | 0 | |

5. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ ДЛЯ ПРОВЕДЕНИЯ ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ Размещены в приложении

| 6. | 6. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) | | | | | |
|------|---|---|---------------------------------|--|--|--|
| | 6.1. Рекомендуемая литература | | | | | |
| | 6.1.1. Перечень основной литературы, необходимой для освоения дисциплины (модуля) | | | | | |
| | Авторы, составители | Заглавие | Издательство, год | | | |
| Л1.1 | Епифанов А.П. | Основы электропривода: учеб. пособие | Санкт-Петербург: Лань, 2008, | | | |
| Л1.2 | Епифанов А.П. | сновы электропривода: учеб. пособие для вузов Санкт-Петербург: Лань, 20 | | | | |
| Л1.3 | Симаков Г. М. | Автоматизированный электропривод в современных новосибирск: НГТУ, 2014, http://biblioclub.ru/index.php? page=book&id=436277 | | | | |
| | 6.1.2. Перечень до | полнительной литературы, необходимой для освоения ди | сциплины (модуля) | | | |
| | Авторы, составители | Издательство, год | | | | |
| Л2.1 | Ильинский Н.Ф. | Основы электропривода: Учеб. пособие | Москва: Изд-во МЭИ, 2003, | | | |
| Л2.2 | Кацман М.М. | Электрический привод: Учеб. для образ. учреждений сред. проф. образования | Москва: Академия, 2005, | | | |
| Л2.3 | Онищенко Г.Б. | Электрический привод: Учеб. для вузов | Москва: Академия, 2006, | | | |
| Л2.4 | Ильинский Н.Ф. | Основы электропривода: учеб. пособие для вузов | Москва: ИД МЭИ, 2007, | | | |
| Л2.5 | Константинов К.В. | Электропривод: учеб. пособие | Хабаровск: Изд-во ДВГУПС, 2008, | | | |
| 6.1. | 3. Перечень учебно-ме | стодического обеспечения для самостоятельной работы об | учающихся по дисциплине | | | |
| | (модулю) | | | | | |
| | Авторы, составители | Заглавие | Издательство, год | | | |
| Л3.1 | Ющенко Л.В., Сечин В.И. | Электрические машины и электропривод: Сб. лаб. работ | Хабаровск: Изд-во ДВГУПС, 2005, | | | |
| Л3.2 | Константинов К.В., Кульчицкий В.В. | Электропривод: сб. лабораторных работ | Хабаровск: Изд-во ДВГУПС, 2009, | | | |

| | Авторы, составители | Заглавие | Издательство, год | | | |
|--------|---|---|---------------------------------|--|--|--|
| Л3.3 | Ющенко Л.В. | Асинхронные двигатели с фазным ротором и схемы управления ими: метод. пособие по выполнению курсового | Хабаровск: Изд-во ДВГУПС, 2015, | | | |
| | | проекта | · | | | |
| Л3.4 | Ющенко Л.В., Пашнин В.М. | Основы электропривода технологического оборудования локомотивных предприятий: Метод. указания на выполн. лаб. работ | Хабаровск, 1999, | | | |
| 6.2. | 6.2. Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети "Интернет", необходимых для освоения дисциплины (модуля) | | | | | |
| Э1 | Э1 Электронный каталог НТБ ДВГУПС | | | | | |
| Э2 | Э2 Электронно-библиотечная система "Книгафонд" | | | | | |
| Э3 | Э3 Научная электронная библиотека eLIBRARY.RU | | | | | |
| 6.3 Пе | 6.3 Перечень информационных технологий, используемых при осуществлении образовательного процесса по | | | | | |

6.3 Перечень информационных технологий, используемых при осуществлении образовательного процесса по дисциплине (модулю), включая перечень программного обеспечения и информационных справочных систем (при необходимости)

6.3.1 Перечень программного обеспечения

Office Pro Plus 2007 - Пакет офисных программ, лиц. 45525415

Visio Pro 2007 - Векторный графический редактор, редактор диаграмм и блок-схем, лиц.45525415

6.3.2 Перечень информационных справочных систем

Компбютерная справочно-правовая система "КонсультантПлюс"

| 7. ОП | 7. ОПИСАНИЕ МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЙ БАЗЫ, НЕОБХОДИМОЙ ДЛЯ ОСУЩЕСТВЛЕНИЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОГО ПРОЦЕССА ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ) | | | | | |
|-----------|---|--|--|--|--|--|
| Аудитория | Назначение | Оснащение | | | | |
| 116 | Учебная аудитория для проведения лабораторных занятий, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации. Лаборатория электрических машин и основ электропривода | комплект мебели, меловая доска, тематические плакаты, макеты электрических машин и трансформаторов для проведения лабораторных работ, лабораторные стенды "Линейный асинхронный двигатель", "Испытания трансформатора" | | | | |
| 247 | Учебная аудитория для проведения лабораторных и практических занятий, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации. Лаборатория компьютерного моделирования электротехнических дисциплин | комплект учебной мебели, маркерная доска, ПЭВМ, рабочие станции NI ELVIS | | | | |

8. МЕТОДИЧЕСКИЕ МАТЕРИАЛЫ ДЛЯ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО ОСВОЕНИЮ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Для рационального распределения времени обучающегося по разделам дисциплины и по видам самостоятельной работы студентам предоставляется календарный план дисциплины, а также учебно-методическое и информационное обеспечение, приведенное в данной рабочей программе.

В процессе обучения студенты должны усвоить научные основы предстоящей деятельности, научиться управлять развитием своего мышления. С этой целью они должны освоить различные алгоритмы мышления по изучению дисциплины «Электрический привод». Алгоритмы развития мышления выстраиваются так, чтобы знания (закон, закономерность, определение, вывод, правило и т. д.) могли применяться при выполнении заданий (решении задач).

Для эффективного обучения и приобретения предполагаемых федеральным государственным образовательным стандартом навыков, умений, владений и профессиональной компетенции необходимо строго соблюдать график выполнения самостоятельной работы. Необходимым также является своевременное выполнение аудиторных лабораторных работ в соответствии с предложенным календарным планом дисциплины.

Для лучшего усвоения дисциплины рекомендуется при подготовке к практическим и лабораторным занятиям использовать литературу, указанную в списке рекомендуемых источников, а также соответствующие методические разработки ДВГУПС.